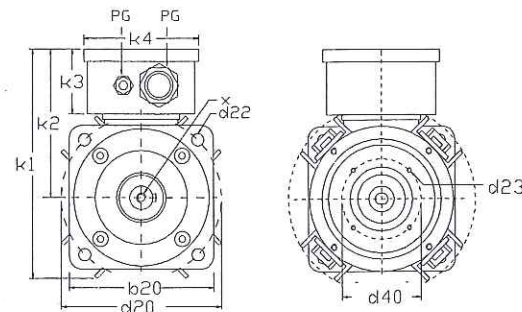
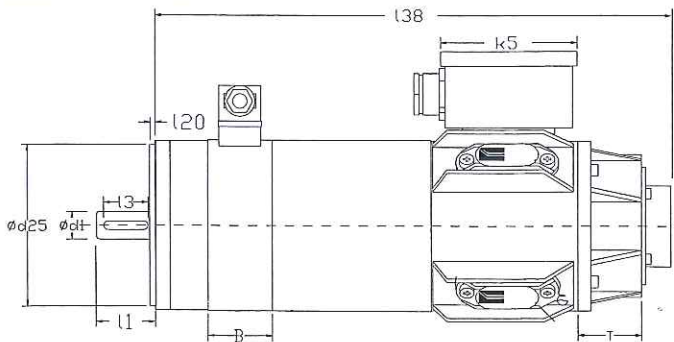


Gleichstrom-Motoren Übersichtstabelle

Typ	Nennmoment		Stillstandsrehmoment		Nennstrom in V	Nennstrom in A	Nennzahl n_n in 1/min	Nennleistung P_n in W	Spannungskonstante k_e in V/1000min ⁻¹	Drehmomentkonstante k_t in Nm/A	Wicklungswiderstand R_w in Ω	Wicklungswiderstand L_w in mH (bei 25°C)	Radiale Kraft F_r in N bei n_n	Axiale Kraft F_a in N bei n_n	Massenträgheitsmoment J_w in kg x cm ²	Gewicht (ohne Geber) Masse in kg	Paßfedern	d1	Welle			mechanische Abmessungen [mm]			Motor					
	M_n in Nm	M_0 in Nm	Nennspannung in V	Nennstrom in A															ϕ in mm	l1	l3	x Zentriergewinde	d20	d22	d25	b20	l20	d40	d23	Länge Basismotor
D220A030	0,22	0,32	24	3,1	3000	70	7,3	0,070	0,82	1,34	196	58	0,32	1,30	-	7j6	20	-	39	M4	26	58	2,5	30,0	M3	136,5	222,5	42	44	
D300A030	0,30	0,47	24	4,2	3000	95	7,5	0,072	0,45	0,70	196	58	0,61	1,85	3x3	9j6	25	15	-	39	M4	26	58	2,5	30,0	M3	184,0	270	42	44
D500B130	0,50	0,60	48	3,8	3000	140	13,0	0,130	0,80	2,50	294	88	3,0	3,50	3x3	9j6	20	15	-	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	177,0	262	41	44
D650B130	0,65	0,93	48	4,9	3000	200	13,8	0,133	0,37	1,11	294	88	6,0	4,60	4x4	11j6	23	18	M4	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	212,0	297	41	44
D950B230	0,95	1,30	60	5,9	3000	300	16,5	0,160	0,39	1,30	343	103	7,0	5,30	5x5	14j6	30	25	M5	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	228,5	313,5	41	44
D121B330	1,20	1,60	120	3,1	3000	360	40,0	0,375	1,74	6,80	343	103	8,0	6,40	5x5	14j6	30	25	M5	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	267,0	352	41	44
D121B230	1,20	1,60	60	7,5	3000	360	16,5	0,160	0,30	1,10	343	103	8,0	6,40	5x5	14j6	30	25	M5	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	267,0	352	41	44
D161B330	1,60	2,10	120	4,1	3000	500	40,0	0,390	1,00	4,30	343	103	10,0	8,00	5x5	14j6	30	25	M5	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	322,0	407	41	44
D161B230	1,60	2,00	60	10,0	3000	500	16,5	0,160	0,19	0,69	343	103	10,0	8,00	5x5	14j6	30	25	M5	65	M5	50	84	2,5	30,0	M3	322,0	407	41	44
D191C330	1,90	2,65	120	5,6	3000	590	35,5	0,340	1,00	5,90	588	176	18,0	9,40	5x5	14j7	30	25	M5	130	10	110	116	3,5	63,5	M4	266,0	352	42	44
D161C230	1,60	2,40	60	9,1	3000	500	16,9	0,175	0,24	1,00	588	176	18,0	9,40	5x5	14j7	30	25	M5	130	10	110	116	3,5	63,5	M4	266,0	352	42	44
D241C330	2,40	3,50	120	6,2	3000	720	40,0	0,390	0,92	3,40	588	176	18,0	9,40	6x6	19j7	40	30	M6	130	10	110	116	3,5	63,5	M4	266,0	352	42	44
D301C330	3,00	4,60	120	7,7	3000	920	34,0	0,330	0,29	1,10	588	176	28,0	13,6	6x6	19j7	40	30	M6	130	10	110	116	3,5	63,5	M4	338,0	424	42	44
D351C330	3,50	5,50	120	9,0	3000	1100	40,0	0,390	0,40	1,65	588	176	28,0	13,6	6x6	19j7	40	30	M6	130	10	110	116	3,5	63,5	M4	338,0	424	42	44
D401C430	4,00	8,00	150	7,8	3000	1260	53,5	0,514	0,35	1,65	588	176	51,0	17,0	6x6	19j7	40	30	M6	130	10	110	116	3,5	63,5	M4	410,0	496	42	44
D441D430	4,40	6,00	150	8,0	3000	1380	57,0	0,550	0,80	5,50	784	235	60,0	14,0	8x7	24j6	50	40	M8	165	11	130	150	3,5	63,5	M4	300,0	384	42	42
D451D430	4,50	11,0	150	10,2	3000	1400	46,0	0,440	0,20	1,50	784	235	100,0	22,0	8x7	24j6	50	40	M8	165	11	130	150	3,5	63,5	M4	361,0	445	42	42
D122D420	12,0	15,0	150	14,7	2000	2680	85,0	0,820	0,52	2,95	784	235	140,0	30,0	8x7	24j6	50	40	M8	165	11	130	150	3,5	63,5	M4	422,0	506	42	42



Typ	k1	k2	k3	k4	k5
DxxxA...	0,5 m freies Kabelende				
DxxxB...	133	80	38	62	75
DxxxC...	183	118	52	94	94
DxxxD...	195	120	52	94	94

Änderungen, insbesondere zur technischen Verbesserung unserer Produkte, behalten wir uns auch ohne Ankündigung vor. Es gelten unsere „Allgemeinen Geschäftsbedingungen“. Irrtümer vorbehalten.

Hochdynamische Gleichstrom-Servomotoren

Die Gleichstrom-Servomotoren der Baureihe D zeichnen sich durch hohe Leistung bei kleinem Bauvolumen aus. Das Feld wird mit Hilfe von Permanentmagneten erzeugt. Dadurch zeigt der Motor das typische Nebenschlußverhalten, d.h. einen linearen Zusammenhang zwischen Spannung und Drehzahl sowie Strom und Drehmoment. Der bis zu 32teilige Kollektor sichert sehr gute Rundlaufeigenschaften. Da in der Automatisierungstechnik besonders schnelles und genaues Positionieren gefordert ist, bieten die Gleichstrom-Servomotoren hier die ideale Lösung. Die DC-Servomotoren der Serie D stehen mit den Flanschmaßen ϕ 58, 83, 116 und 153 mm zur Verfügung und entsprechen der Bauform B5 bis B14 nach IEC 34-7-1972. Sie sind in der Isolationsklasse F und der Schutzart IP 54 ausgeführt. Die Kugellager sind lebensdauer geschmiert. Die Standardversionen der DC Servomotoren sind wahlweise lieferbar mit Haltebremse, Tacho oder Encoder sowie Getriebe. Die Bremsen haben ein Haltemoment von 0,5 Nm bis 16 Nm bei einer Betriebsspannung von 24V DC. Die Tachospaltung k_e liegt bei 10V/1000 1/min (\pm 5%).

Entscheidende Vorteile der DC Servomotoren sind:

- hoher Wirkungsgrad
- Überlastbarkeit
- hohe Dynamik
- hervorragende Regelbarkeit
- günstiges Preis-Leistungsverhältnis

Damit ergeben sich ideale Voraussetzungen für Branchen wie Textil- und Verpackungsmaschinen, Druckmaschinen, Handhabungstechnik und eine Vielzahl von Bearbeitungsmaschinen in fast allen Industriezweigen.